

МИНИСТЕРСТВО ОБРАЗОВАНИЯ И НАУКИ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ  
федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение  
высшего профессионального образования  
«Курганский государственный университет»

Кафедра алгебры, геометрии и методики преподавания математики

**АЛГЕБРА  
(ЧАСТЬ 3)**

Материалы для практических занятий и самостоятельной работы  
для студентов факультета МиИТ

Курган 2016

**Кафедра** алгебры, геометрии и методики преподавания математики

**Дисциплина:** «Алгебра»  
(направления 01.03.01 и 44.03.01).

**Составитель:** доцент Шатных О.Н.

Утверждены на заседании кафедры «25» декабря 2015 г.

Рекомендованы методическим  
советом университета                    «19» декабря 2014 г.

## СОДЕРЖАНИЕ

Введение .....	4
Тема 1. Линейные операторы.....	5
Тема 2. Собственные векторы и собственные значения .....	9
Тема 3. Линейные операторы в евклидовом пространстве .....	13
Список литературы.....	17

## ВВЕДЕНИЕ

Настоящее пособие составлено в соответствии с программой дисциплины «Алгебра» и предназначено для студентов направлений «Математика» и «Педагогическое образование» направленности «Математика и информатика», которые также изучают данный раздел алгебры, но в несколько меньшем объеме.

Разделы «Линейные операторы» и «Ортогональные операторы» изучаются на первом курсе. В данном пособии представлены все темы данных разделов, которые выносятся на практические занятия и самостоятельную работу студентов. Для каждой темы указаны вопросы для повторения теоретического материала, приведены образцы решения типовых задач и задачи для решения. По усмотрению преподавателя из раздела «Задачи для решения» отбираются задачи для решения в аудитории и для самостоятельной работы студентов.

## Тема 1. Линейные операторы векторных пространств

### Вопросы теории

- 1 Определение линейного оператора векторных пространств.
- 2 Свойства линейных операторов.
- 3 Задание линейных операторов матрицами.
- 4 Образ, ранг, ядро и дефект линейного оператора.
- 5 Действия над линейными операторами.
- 6 Матрицы оператора в различных базисах.

### Образцы решения задач

**Задача 1.** Проверить, будет ли линейным оператор  $\varphi: R^3 \rightarrow R^3$

$$\forall x = (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3) \in R^3 \quad \varphi(x) = (2\alpha_1, 0, -\alpha_3).$$

**Решение.** Проверим аксиомы определения линейного оператора:

$$\forall y \in R^3 \quad y(\beta_1, \beta_2, \beta_3) \quad \varphi(y) = (2\beta_1, 0, -\beta_3).$$

$$x + y = (\alpha_1 + \beta_1, \alpha_2 + \beta_2, \alpha_3 + \beta_3).$$

$$\text{Тогда } \varphi(x + y) = (2(\alpha_1 + \beta_1), 0, -(\alpha_3 + \beta_3)) = (2\alpha_1 + 2\beta_1, 0, -\alpha_3 + (-\beta_3)) = (2\alpha_1, 0, -\alpha_3) + (2\beta_1, 0, \beta_3) = \varphi(x) + \varphi(y).$$

$$\forall k \in R \quad kx = (k\alpha_1, k\alpha_2, k\alpha_3).$$

$$\text{Тогда } \varphi(kx) = (2k\alpha_1, 0, -k\alpha_3) = k(2\alpha_1, 0, -\alpha_3) = k\varphi(x).$$

Таким образом обе аксиомы выполнены, следовательно,  $\varphi$  – линейный оператор.

**Задача 2.** Найти матрицу линейного преобразования  $\varphi$  в единичном базисе, если  $\forall \bar{x} = (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3) \quad \varphi(\bar{x}) = (\alpha_1 + 2\alpha_2; -\alpha_2; 0)$ .

**Решение.** Найдем образы векторов единичного базиса.

$$\bar{e}_1 = (1, 0, 0) \quad \varphi(\bar{e}_1) = (1, 0, 0)$$

$$\bar{e}_2 = (0, 1, 0) \quad \varphi(\bar{e}_2) = (2, -1, 0)$$

$$\bar{e}_3 = (0, 0, 1) \quad \varphi(\bar{e}_3) = (0, 0, 0)$$

Составим матрицу преобразования  $\varphi$ , записав полученные образы базисных векторов в столбцы матрицы

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

**Задача 3.** Линейный оператор  $\varphi$  задан в базисе  $(e)$  матрицей

$$A_e^\varphi = \begin{pmatrix} -2 & 1 & 0 \\ 1 & 3 & 2 \\ 0 & -4 & 1 \end{pmatrix}. \text{ Вектор } a \text{ задан в том же базисе } a = 5e_1 + e_2 - 2e_3.$$

Найти координаты образа вектора  $a$ .

**Решение.** Координаты образа вектора  $x$  находятся по следующей формуле  $\varphi(x) = A_e^\varphi X$ , где  $X$  есть столбец координат вектора  $x$ . Поэтому

$$\varphi(a) = \begin{pmatrix} -2 & 1 & 0 \\ 1 & 3 & 2 \\ 0 & -4 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 5 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -9 \\ 4 \\ -6 \end{pmatrix}, \text{ т.е. } \varphi(a) = (-9, 4, -6).$$

### Задачи для решения

**1** Проверить, является ли оператор  $A$  линейным в  $\mathbf{R}^3$ , если является, то найти его матрицу.  $A(x) = (2x_1 - 3x_2; x_3 - 2x_1; x_2 - 2x_1)$ .

**2** Пусть  $x = (x_1, x_2, x_3)$ . Являются ли линейными следующие преобразования:  $A(x) = (3x_1 - 2x_2 - 1, 0, x_1 + 2x_2 + 3x_3)$ ,

$$B(x) = (3x_1^2 - 2x_2 - x_3, 0, 0),$$

$$C(x) = (3x_1 - 2x_2 - x_3, 0, x_1 + 2x_2 + 3x_3).$$

**3** Линейный оператор  $\varphi$  переводит векторы  $a_1, a_2, a_3$  соответственно в векторы  $b_1, b_2, b_3$ . Найти матрицу оператора  $\varphi$  в том же базисе, в каком заданы координатами все векторы:

a)  $a_1 = (1, 2, -3); a_2 = (0, 1, 2); a_3 = (1, 0, 4);$

$b_1 = (1, 1, 1); b_2 = (1, 2, 1); b_3 = (0, 1, 1);$

б)  $a_1 = (1, 2, 1); a_2 = (4, 3, -2); a_3 = (-5, -4, -1);$

$b_1 = (1, 1, 1); b_2 = (1, 0, 1); b_3 = (0, -1, 1);$

в)  $a_1 = (1, 1, 1); a_2 = (2, -3, 1); a_3 = (4, 1, -5);$

$b_1 = (0, 1, 0); b_2 = (0, 1, 1); b_3 = (1, 1, 0);$

г)  $a_1 = (4, -8, -5); a_2 = (-4, 7, -1); a_3 = (-3, 5, 1);$

$b_1 = (1, 1, 0); b_2 = (0, 2, 1); b_3 = (0, 1, 3).$

**4** Линейный оператор  $\varphi$  в базисе  $(e)$  имеет матрицу  $A$ . Найти матрицу этого оператора в базисе  $(e')$ , если

a)  $A^{\varphi}_e = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 2 & 1 & -1 \\ 3 & -1 & 1 \end{pmatrix}$ ,  $e_1 = (1, 0, 1)$ ;  $e_2 = (2, 1, 0)$ ;  $e_3 = (-3, 2, 4)$ ;

$$e'_1 = (1, -1, 1); e'_2 = (0, 1, -1); e'_3 = (0, 1, 1);$$

б)  $A^{\varphi}_e = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 \\ 0 & 1 & 2 \\ -1 & 2 & 1 \end{pmatrix}$ ,  $e_1 = (1, 4, -5)$ ;  $e_2 = (2, 3, -4)$ ;  $e_3 = (1, -2, -1)$ ;

$$e'_1 = (2, 1, 2); e'_2 = (1, -1, 2); e'_3 = (0, 1, -1);$$

в)  $A^{\varphi}_e = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ -1 & 2 & 1 \end{pmatrix}$ ,  $e_1 = (1, 2, 4)$ ;  $e_2 = (1, -3, 1)$ ;  $e_3 = (1, 1, -5)$ ;

$$e'_1 = (1, 3, 2); e'_2 = (1, -2, -1); e'_3 = (0, 1, 1).$$

**5** Линейный оператор  $\varphi$  переводит вектор  $x$  в вектор  $\varphi(x)$ . Найти образ вектора  $a$  и прообраз вектора  $y$ , если

а)  $\varphi(x) = (x_1 + 2x_2 + x_3, x_1 + 2x_2 + x_3, x_1 + x_3)$ ;  $a = (1, 1, 1)$ ;  $y = (1, 2, 3)$ ;

б)  $\varphi(x) = (2x_1, 3x_1 + x_2, x_1 + 2x_2 + x_3)$ ;  $a = (2, 1, 1)$ ;  $y = (1, 1, 0)$ .

**6** Линейное преобразование  $\varphi$  в базисе  $e_1, e_2, e_3, e_4$  имеет матрицу

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 1 \\ 3 & 0 & -1 & 2 \\ 2 & 5 & 3 & 1 \\ 1 & 2 & 1 & 3 \end{pmatrix}.$$

Найти матрицу этого же преобразования в базисе:

а)  $e_1, e_2, e_3, e_4$ ;

б)  $e_1, e_1 + e_2, e_1 + e_2 + e_3, e_1 + e_2 + e_3 + e_4$ .

**7** Линейное преобразование  $\varphi$  в базисе  $e_1, e_2, e_3$  имеет матрицу  $A = \begin{pmatrix} 15 & -11 & 5 \\ 20 & -15 & 8 \\ 8 & -7 & 6 \end{pmatrix}$ . Найти его матрицу в базисе

$$f_1 = 2e_1 + 3e_2 + e_3, f_2 = 3e_1 + 4e_2 + e_3, f_3 = e_1 + 2e_2 + 2e_3.$$

**8** Линейное преобразование  $\varphi$  задано матрицей  $A$ . Найти его ядро и множество значений. Выяснить, является ли это преобразование обратимым. В случае положительного ответа найти матрицу обратного преобразования.

$$a) A = \begin{pmatrix} 25 & 60 \\ 60 & 144 \end{pmatrix}, \quad b) A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad c) A = \begin{pmatrix} -2 & 5 & 3 \\ -2 & 5 & 3 \\ 2 & -5 & 3 \end{pmatrix}.$$

**9** Линейное преобразование  $\varphi$  имеет в базисе  $a_1 = (1,2)$ ,  $a_2 = (2,3)$

матрицу  $A = \begin{pmatrix} 3 & 4 \\ 4 & 3 \end{pmatrix}$ , а линейное преобразование  $\phi$  в базисе  $b_1 = (3,1)$ ,  $b_2 = (4,2)$

задается матрицей  $B = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}$ . Найти матрицы линейных операторов  $\varphi + \phi$ ,  $\varphi\phi$  в

базисе  $a_1, a_2$ .

**10** Линейное преобразование  $\varphi$ , в базисе  $a_1 = (-3, 7)$ ,  $a_2 = (1, -2)$  имеет матрицу  $A = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 5 & -3 \end{pmatrix}$ , а преобразование  $\phi$  в базисе  $b_1 = (6, -7)$ ,  $b_2 = (-5, 6)$

задается матрицей  $B = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 7 \end{pmatrix}$ . Найти матрицу  $\varphi\phi$  в том же базисе, в котором даны координаты всех векторов.

## Тема 2. Собственные векторы и собственные значения

### *Вопросы теории*

- 1 Характеристический многочлен линейного оператора.
- 2 Собственные значения линейного оператора.
- 3 Собственные векторы линейного оператора.
- 4 Алгоритм приведения матрицы к диагональному виду.

### *Образцы решения задач*

**Задача 1.** Найти характеристический многочлен и корни линейного оператора, заданного матрицей  $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ -2 & -2 & 1 \end{pmatrix}$ .

**Решение.** Составим характеристический многочлен:

$$|A - \lambda E| = \begin{vmatrix} 1 - \lambda & 2 & 0 \\ 0 & 2 - \lambda & 0 \\ -2 & -2 & 1 - \lambda \end{vmatrix} = (1 - \lambda) \begin{vmatrix} 1 - \lambda & 2 \\ 0 & 2 - \lambda \end{vmatrix} = (1 - \lambda)^2(2 - \lambda) = -\lambda^3 + 4\lambda^2 - 5\lambda + 2.$$

Корнями этого многочлена будут числа  $\lambda_{1,2} = 1$ ,  $\lambda_3 = 2$ .

**Задача 2.** Линейное отображение задано матрицей  $A_e^\varphi = \begin{pmatrix} 3 & 1 & -3 \\ 3 & 1 & -1 \\ 2 & -2 & 0 \end{pmatrix}$ .

Найти все его собственные значения и собственные векторы.

**Решение.** Найдем собственные значения отображения  $\varphi$ .

$$\begin{aligned} |A_e^\varphi - \lambda E| &= 0 \\ \begin{vmatrix} 3 - \lambda & 1 & -3 \\ 3 & 1 - \lambda & -1 \\ 2 & -2 & -\lambda \end{vmatrix} &= (-1)^3(\lambda^3 - 4\lambda^2 + 4\lambda - 16) = \\ &= -\lambda^3 + 4\lambda^2 - 4\lambda + 16 = 0 \\ &\lambda^2(4 - \lambda) + 4(4 - \lambda) = 0 \\ &(\lambda^2 + 4)(4 - \lambda) = 0 \\ &\lambda = 4. \end{aligned}$$

Найдем собственные векторы, соответствующие собственному значению  $\lambda = 4$ . Для этого нужно решить уравнение  $(A_e^\varphi - \lambda E)x = \theta$ . Этому уравнению будет соответствовать матрица

$$\begin{pmatrix} -1 & 1 & -3 \\ 3 & -3 & -1 \\ 2 & -2 & -4 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} -1 & 1 & -3 \\ 0 & 0 & -10 \\ 0 & 0 & -10 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} -1 & 1 & -3 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Пусть  $x_2$  – свободная переменная, тогда общее решение будет выглядеть так:  $\begin{cases} x_1 = x_2, \\ x_2 = x_2, \\ x_3 = 0. \end{cases}$

Т. е. для данного отображения  $\varphi$  собственным значением является  $\lambda = 4$ , собственными векторами – векторы вида  $x = (x_1, x_1, 0) \quad \forall x_1 \in R$ .

**Задача 3.** Построить каноническое разложение матрицы

$$A_e^\varphi = \begin{pmatrix} -1 & 3 & -1 \\ -3 & 5 & -1 \\ -3 & 3 & 1 \end{pmatrix}.$$

**Решение.** 1) Найдем характеристический многочлен для матрицы  $A_e^\varphi$  и ее корни.

$$\begin{aligned} |A - \lambda E| &= \begin{vmatrix} -1 - \lambda & 3 & -1 \\ -3 & 5 - \lambda & -1 \\ -3 & 3 & 1 - \lambda \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} -1 - \lambda & 3 & -1 \\ 0 & 2 - \lambda & -2 + \lambda \\ -3 & 3 & 1 - \lambda \end{vmatrix} = \\ &= \begin{vmatrix} -1 - \lambda & 2 & -1 \\ 0 & 0 & -2 + \lambda \\ -3 & 4 - \lambda & 1 - \lambda \end{vmatrix} = (-2 + \lambda)(-1) \begin{vmatrix} -1 - \lambda & 2 \\ -3 & 4 - \lambda \end{vmatrix} = \\ &= (2 - \lambda)(-4 - 3\lambda + \lambda^2 + 6) = (2 - \lambda)(\lambda^2 - 3\lambda + 2) = (2 - \lambda)(\lambda - 1)(\lambda - 2) = \\ &= (\lambda - 2)^2(1 - \lambda). \end{aligned}$$

Решая уравнение  $|A - \lambda E| = 0$ , получим корни  $\lambda_1 = 2$  кратности  $r_1 = 2$  и  $\lambda_2 = 1$  кратности  $r_2 = 1$ . Запишем диагональную матрицу  $\Lambda_e$ , где по главной диагонали будут стоять найденные собственные значения  $\lambda$ :  $\Lambda_e = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ .

2) Найдем базис из собственных векторов, соответствующих найденным собственным значениям.

$$\lambda_1 = 2 \quad \begin{pmatrix} -3 & 3 & -1 \\ -3 & 3 & -1 \\ -3 & 3 & -1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} -3 & 3 & -1 \end{pmatrix}.$$

Пусть  $x_1, x_2$  – свободные неизвестные, тогда получаем  $x_3 = -3x_1 + 3x_2$ .

Отсюда находим ФСР:

$x_1$	$x_2$	$x_3$
1	0	-3
0	1	3

Таким образом базисные векторы, соответствующие  $\lambda_1 = 2$ , имеют вид  $a_1(1,0,-3)$ ,  $a_2(0,1,3)$

$$\lambda_2 = 1 \quad \begin{pmatrix} -2 & 3 & -1 \\ -3 & 4 & -1 \\ -3 & 3 & 0 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} -2 & 3 & -1 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix}.$$

$x_3$  – свободная переменная

ФСР :

$x_1$	$x_2$	$x_3$
1	1	1

$b_1(1,1,1)$ .

Из координат полученных базисных векторов, записанных по столбцам, составляем матрицу перехода  $T_{e \rightarrow e'} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ -3 & 3 & 1 \end{pmatrix}$ , находим обратную к ней матрицу  $T_{e' \rightarrow e}^{-1} = \frac{1}{1} \begin{pmatrix} -2 & 3 & -1 \\ -3 & 4 & -1 \\ 3 & -3 & 1 \end{pmatrix}$  и записываем каноническое разложение матрицы  $A_e^\varphi$ :

$$A_e^\varphi = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ -3 & 3 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -2 & 3 & -1 \\ -3 & 4 & -1 \\ 3 & -3 & 1 \end{pmatrix}.$$

### Задачи для решения

1 Найдите собственные значения и собственные векторы линейных операторов, заданных в некотором базисе векторного пространства матрицами:

а)  $A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \\ 2 & -1 & 0 \end{pmatrix}$ ; б)  $B = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 2 \\ 1 & 0 & 2 \\ -2 & 1 & 0 \end{pmatrix}$ ; в)  $C = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 1 & 3 & -1 \\ -1 & 2 & 3 \end{pmatrix}$ ;

г)  $D = \begin{pmatrix} 3 & -4 & 0 & 2 \\ 4 & -5 & -2 & 4 \\ 0 & 0 & 3 & -2 \\ 0 & 0 & 2 & 1 \end{pmatrix}$ ; д)  $E = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$ .

2 Выяснить, какие из матриц линейных операторов в пространстве  $V$  над  $R$  можно привести к диагональному виду путем перехода к новому базису. Найдите этот базис и соответствующую ему матрицу:

а)  $\begin{pmatrix} 4 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$ ; б)  $\begin{pmatrix} 3 & 12 & -4 \\ -1 & -3 & 1 \\ -1 & -12 & 6 \end{pmatrix}$ ; в)  $\begin{pmatrix} 10 & -3 & -9 \\ -18 & 7 & 18 \\ 18 & -6 & -17 \end{pmatrix}$ .

3 Подобна ли матрица диагональной матрице?

а)  $A = \begin{pmatrix} -1 & 3 & -1 \\ -3 & 5 & -1 \\ -3 & 3 & 1 \end{pmatrix}$ ; б)  $B = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ .

4 Для матрицы А построить каноническое разложение и, пользуясь им, вычислить сотую степень и корень квадратный из каждой матрицы:

$$a) A = \begin{pmatrix} 7 & 1 & 1 \\ 1 & 7 & 1 \\ 1 & 1 & 7 \end{pmatrix}; \quad b) A = \begin{pmatrix} 3 & -3 & -1 \\ -3 & 3 & 1 \\ -1 & 1 & 7 \end{pmatrix}; \quad v) A = \begin{pmatrix} 2 & 2 & -2 \\ 2 & 5 & -4 \\ -2 & -4 & 5 \end{pmatrix}.$$

5 Решить уравнение  $AX = b$ , если известно каноническое разложение  $A = Q\Lambda Q^{-1}$  матрицы  $A$  и столбец свободных членов  $b$ :

$$a) A = \begin{pmatrix} 3 & -4 & 5 \\ 2 & -3 & 1 \\ 3 & -5 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 5 & 3 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -8 & 29 & -11 \\ -5 & 18 & -7 \\ 1 & -3 & 1 \end{pmatrix}, \quad b = \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix};$$

$$b) A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -3 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -2 & 7 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad b = \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix};$$

$$v) A = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 3 \\ 1 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -4 & -3 \\ 1 & -5 & -3 \\ -1 & 6 & 4 \end{pmatrix}, \quad b = \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

### Тема 3. Линейные операторы в евклидовом пространстве

#### *Вопросы теории*

- 1 Определение ортогонального оператора.
- 2 Свойства ортогонального оператора.
- 3 Определение ортогональной матрицы.
- 4 Собственные значения ортогонального оператора.
- 5 Определение сопряженного оператора.
- 6 Свойства сопряженных операторов.
- 7 Связь матрицы линейного оператора и матрицы сопряженного с ним оператора.
- 8 Определение симметрического (самосопряженного) оператора.
- 9 Свойства симметрических операторов.

#### *Образцы решения задач*

**Задача 1.** Определить, является ли ортогональным преобразование  $\varphi$ , действующее на векторы ортонормированного базиса  $e_1, e_2$  по формулам:

- a)  $\varphi(e_1) = e_1 + e_2, \varphi(e_2) = e_2;$
- б)  $\varphi(e_1) = \frac{\sqrt{2}}{2}(e_1 + e_2), \varphi(e_2) = \frac{\sqrt{2}}{2}(e_1 - e_2).$

**Решение а)** По определению ортогонального преобразования найдем  $(\varphi(x), \varphi(y))$ . Пусть  $x = \alpha_1 e_1 + \alpha_2 e_2$  и  $y = \beta_1 y_1 + \beta_2 y_2$ . Тогда  $\varphi(x) = \alpha_1 \varphi(e_1) + \alpha_2 \varphi(e_2) = \alpha_1(e_1 + e_2) + \alpha_2 e_2 = \alpha_1 e_1 + (\alpha_1 + \alpha_2)e_2$ .  $\varphi(y) = \beta_1 \varphi(e_1) + \beta_2 \varphi(e_2) = \beta_1 e_1 + (\beta_1 + \beta_2)e_2$ . Тогда  $(\varphi(x), \varphi(y)) = (\alpha_1 e_1 + (\alpha_1 + \alpha_2)e_2, \beta_1 e_1 + (\beta_1 + \beta_2)e_2) = \alpha_1 \beta_1 + (\alpha_1 + \alpha_2)(\beta_1 + \beta_2)$ . Найдем  $(x, y) = (\alpha_1 e_1 + \alpha_2 e_2, \beta_1 e_1 + \beta_2 e_2) = \alpha_1 \beta_1 + \alpha_2 \beta_2$ . Преобразование не является ортогональным, так как  $(\varphi(x), \varphi(y)) \neq (x, y)$ .

б) Эту задачу решим другим способом. Известно, что матрица ортогонального оператора является ортогональной и наоборот. Рассмотрим матрицу  $A_e^\varphi$ .

$A_e^\varphi = \frac{\sqrt{2}}{2} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$ . Найдем матрицу, обратную к ней.

$$|A_e^\varphi| = \begin{vmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} \\ \frac{\sqrt{2}}{2} & -\frac{\sqrt{2}}{2} \end{vmatrix} = -\frac{1}{2} - \frac{1}{2} = -1.$$

$$(A_e^\varphi)^{-1} = -\frac{\sqrt{2}}{2} \begin{pmatrix} -1 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} = \frac{\sqrt{2}}{2} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}, \quad (A_e^\varphi)^T = -\frac{\sqrt{2}}{2} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}.$$

Значит,  $(A_e^\varphi)^T = (A_e^\varphi)^{-1}$  и линейное преобразование  $\varphi$  является ортогональным.

**Задача 2.** Линейный оператор  $\varphi$  в базисе  $e_1 = (1,1,1)$ ,  $e_2 = (0,1,1)$ ,  $e_3 = (0,0,1)$  имеет матрицу  $A_e^\varphi = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \\ 3 & 2 & 1 \end{pmatrix}$ . Найти матрицу сопряженного оператора в этом же базисе, если векторы  $(e)$  заданы в ортонормированном базисе.

**Решение.** Учитывая формулу для матрицы сопряженного оператора

$A^* = \Gamma^{-1} A^T \Gamma$ , найдем соответствующие матрицы:

1) матрица транспонированная к матрице  $A_e^\varphi$  имеет вид

$$A^T = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix},$$

2) матрица Грама имеет вид

$$\Gamma = \begin{pmatrix} (e_1, e_1) & (e_1, e_2) & (e_1, e_3) \\ (e_2, e_1) & (e_2, e_2) & (e_2, e_3) \\ (e_3, e_1) & (e_3, e_2) & (e_3, e_3) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & 2 & 1 \\ 2 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix},$$

3) матрица, обратная к матрице Грама  $\Gamma$ , имеет вид:

$$\begin{array}{c} \left( \begin{array}{ccc|cc} 3 & 2 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 2 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \sim \left( \begin{array}{ccc|cc} 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & 0 & 1 & -2 \\ 0 & -1 & -2 & 1 & 0 & -3 \end{array} \right) \sim \left( \begin{array}{ccc|cc} 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & -1 & 0 & 1 & -2 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & 0 & 1 & -2 \end{array} \right) \sim \\ \left( \begin{array}{ccc|cc} 1 & 0 & 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1 & 2 \end{array} \right). \end{array}$$

Значит,  $\Gamma^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & 1 \\ 0 & -1 & 2 \end{pmatrix}$ ,

$$4) \quad \text{тогда } A^{\varphi^*} e = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & 1 \\ 0 & -1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & 2 & 1 \\ 2 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

### Задачи для решения

1 Определить, является ли ортогональным линейное преобразование  $\varphi$ , действующее на векторы ортонормированного базиса  $e_1, e_2, e_3$ , по формулам:

$$1) \varphi(e_1) = e_1 + e_2, \quad \varphi(e_2) = e_1 - e_2;$$

$$2) \varphi(e_1) = \frac{1}{5}(3e_1 + 4e_2), \quad \varphi(e_2) = \frac{1}{5}(4e_1 + 3e_2);$$

$$3) \varphi(e_1) = e_1 + 2e_2 + 2e_3, \quad \varphi(e_2) = 2e_1 + e_2 + 2e_3, \quad \varphi(e_3) = 2e_1 - 2e_2 + e_3.$$

2 Пусть  $A$  матрица линейного преобразования евклидова пространства в некотором базисе,  $\Gamma$  – матрица Грама этого базиса. Найти матрицу  $A^*$  сопряженного преобразования в том же базисе, если:

$$1) A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}, \quad \Gamma = \begin{pmatrix} 5 & -2 \\ -2 & 1 \end{pmatrix};$$

$$2) A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}, \quad \Gamma = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 2 \end{pmatrix};$$

$$3) A = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ -1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -3 \end{pmatrix}, \quad \Gamma = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -2 \\ 1 & 2 & 0 \\ -2 & 0 & 9 \end{pmatrix}.$$

3 Пусть в базисе  $(e)$  скалярное произведение задано формулой  $(x, y) = 2x_1y_1 + 3x_2y_2 + x_3y_3 + 2x_1y_2 + 2x_2y_1 + x_1y_3 + x_3y_1 + x_2y_3 + x_3y_2$ , а линейный оператор  $\varphi$  – матрицей  $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ -1 & -3 & 1 \\ 1 & 2 & -1 \end{pmatrix}$ . Найти матрицу сопряженного оператора  $\varphi^*$  в том же базисе.

4 Преобразование  $\varphi$  евклидова пространства многочленов степени  $n \leq 2$  со скалярным произведением  $(\mathbf{p}, \mathbf{g}) = \int_{-1}^1 p(t)g(t)dt$  ставит в соответствие многочлену его производную. Найти матрицу сопряженного оператора в базисе  $1, t, 3t^2 - 1$ .

5 Будет ли самосопряженным линейное преобразование, заданное в ортонормированном базисе матрицей:

$$1) \mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}; \quad 2) \mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}; \quad 3) \mathbf{A} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & -2 \end{pmatrix}; \quad 4) \mathbf{A} = \begin{pmatrix} 2 & 2 & -1 \\ 2 & -1 & 2 \\ 1 & 2 & 2 \end{pmatrix}.$$

6 Найти собственные значения и ортонормированный базис из собственных векторов самосопряженного оператора, заданного в

ортонормированном базисе матрицей  $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & -4 & -1 \\ -4 & 16 & 4 \\ -1 & 4 & 1 \end{pmatrix}$ .

7 Ортогонально ли преобразование, переводящее систему векторов **(a)** в систему **(b)**, если обе эти системы заданы в ортонормированном базисе:

$$\begin{array}{lll} 1) \mathbf{a}_1 = (1, 2, 2), & \mathbf{b}_1 = (2, 2, 1), & 2) \mathbf{a}_1 = (1, 4), & \mathbf{b}_1 = (5, 0), \\ \mathbf{a}_2 = (1, 1, 0), & \mathbf{b}_2 = (0, 1, 1), & \mathbf{a}_2 = (1, 3), & \mathbf{b}_2 = (3, 1). \\ \mathbf{a}_3 = (0, 1, -1), & \mathbf{b}_3 = (-1, 1, 0); & & \end{array}$$

8 Найти собственные значения и ортонормированную систему собственных векторов ортогонального преобразования, заданного в ортонормированном базисе матрицей

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

## Список литературы

- 1 Кострикин А. И. Введение в алгебру : в 3 книгах. Кн. 2: Линейная алгебра. – М. : МЦНМО, 2009.
- 2 Курош А. Г. Курс высшей алгебры. – 17 - е изд. – СПб. : Лань, 2008.
- 3 Окунев Л. Я. Высшая алгебра. – 3 - е изд. – СПб. : Лань, 2009. – 336 с .
- 4 Окунев Л. Я. Сборник задач по высшей алгебре. – 2-е изд. – СПб. : Лань, 2009.
- 5 Фаддеев Д. К., Соминский И. С. Задачи по высшей алгебре. – 17-е изд. – СПб. : Лань, 288 с.
- 6 Нечаев В. А. Задачник-практикум по алгебре. – М. : Просвещение, 1983.
- 7 Косовских С. В. Линейная алгебра и геометрия. Материалы для практических занятий со студентами специальности 010100 «Математика». – Курган : Изд-во КГУ, 2001.

Шатных Олеся Николаевна

АЛГЕБРА

(ЧАСТЬ 3)

Материалы для практических занятий  
и самостоятельной работы  
для студентов направлений 01.03.01 и 44.03.01

Редактор О. Г. Арефьева

---

Подписано в печать	Формат 60x84 1/16	Бумага 65 г/м <sup>2</sup>
Печать цифровая	Усл. печ.л. 1,25	Уч.-изд. л. 1,25
Заказ	Тираж 25 экз.	Не для продажи

---

РИЦ Курганского государственного университета.  
640000, г. Курган, ул. Советская, 63/4.  
Курганский государственный университет.